

Série 4 – Applications linéaires, noyau et image

Exercice 1. Montrer que les applications suivantes NE sont PAS linéaires

$$f_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ donnée par } f_1(x) = x^3;$$

$$f_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \text{ donnée par } f_2(x, y) = x + y + 1;$$

$$f_3 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ donnée par } f_3(x, y, z) = (x + y, z + 1);$$

$$f_4 : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ donnée par } f_4(x, y, z, t) = (x + y, z, e^t);$$

$$f_5 : \mathbb{R}_4[X] \rightarrow \mathbb{R}_2[X] \text{ donnée par } f_5(P) = P(1)P(2)X + P(3)P(4)X^2.$$

Exercice 2. Montrer que les applications suivantes sont linéaires. Calculer le noyau, l'image ainsi que le rang et la nullité de chacune d'entre elles.

$$f_1 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \text{ donnée par } f_1(x, y, z) = x + 2y;$$

$$f_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \text{ donnée par } f_2(x, y, z) = 7x + 2y + 7;$$

$$f_3 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ donnée par } f_3(x, y, z) = (x + y, 0);$$

$$f_4 : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ donnée par } f_4(x, y, z, t) = (x + y, x, t + z);$$

$$f_5 : \mathbb{R}_4[X] \rightarrow \mathbb{R}_2[X] \text{ donnée par } a_0 + a_1X + a_2X^2 + a_3X^3 + a_4X^4 \mapsto a_0X + a_1X^2;$$

$$f_6 : \mathbb{R}_4[X] \rightarrow \mathbb{R}_4[X] \text{ donnée par } f_6(P) = P' \text{ où } P' \text{ est le polynôme dérivé.}$$

Exercice 3. Etablir si les espaces vectoriels suivants sont isomorphes

$$\mathbb{R}_3 \text{ et } \mathbb{R}_2[X];$$

$$\mathbb{C}_3 \text{ et } \mathbb{C}_2[X];$$

$$\mathbb{R}^2 \text{ et } I = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + 4y + z = 0\};$$

$$\mathbb{R}^3 \text{ et } \text{lin}(\{X, X^4, X^7 + 2\}) \subset \mathbb{R}_7[X];$$

$$\mathbb{R}^2 \text{ et } \text{lin}(\{X^4, X^7 + 2\}) \subset \mathbb{R}_{12}[X];$$

\mathbb{C} comme espace vectoriel sur \mathbb{C} et \mathbb{C} comme espace vectoriel sur \mathbb{R} ;

\mathbb{C} comme espace vectoriel sur \mathbb{R} et \mathbb{R}^2 comme espace vectoriel sur \mathbb{R} ;

\mathbb{R}^3 et $\text{Ker}(f_3)$ où f_3 est donnée dans l'exercice 2;

\mathbb{R}^3 et $\text{Ker}(f_5)$ où f_5 est donnée dans l'exercice 2.

Exercice 4. Soit $M(2, \mathbb{R})$ l'ensemble de matrices réelles 2×2 .

1. Montrer que $M(2, \mathbb{R})$ est un espace vectoriel.
2. Calculer sa dimension.
3. Montrer que pour tout $A \in M(2, \mathbb{R})$ l'application $f_A : M(2, \mathbb{R}) \rightarrow M(2, \mathbb{R})$ définie par $X \mapsto AX$ est linéaire.
4. Déterminer $\text{Ker}(f_A)$ et $\text{Ran}(f_A)$.

Exercice 5. On considère l'application D définie par

$$C^2(\mathbb{R}) \ni f \mapsto f'' \in C(\mathbb{R}).$$

1. Montrer que D est linéaire.
2. Déterminer $\text{Ker}(D)$ et $\text{Ran}(D)$.

Exercice 6. Soit E l'ensemble des solutions de l'équation différentielle

$$\ddot{x} + \omega^2 x = 0.$$

1. Montrer que E est un sous-espace de l'espace vectoriel réel $C(\mathbb{R})$.
2. Montrer que l'application f qui à $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ associe la solution satisfaisant les conditions initiales $x(0) = a$ et $\dot{x}(0) = b$ est linéaire.
3. Déterminer la matrice de f relativement à la base canonique de \mathbb{R}^2 et à la base $\{\cos(\omega t), \sin(\omega t)\}$ de E .
4. Déterminer $\text{Ker}(f)$ et $\text{Ran}(f)$.